Муниципальное автономное общеобразовательное учреждение «Средняя общеобразовательная школа № 3 с углубленным изучением отдельных предметов» г. Усинска

«РЕКОМЕНДОВАНА» Педагогическим советом Протокол от «31» августа 2018 г.

«УТВЕРЖДЕНА» Приказом по МАОУ СОШ 3 УИОП г. Усинска от «31» августа 2018 г. № 441

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА КУРСА ВНЕУРОЧНОЙ ДЕЯТЕЛЬНОСТИ **«РОБОТОТЕХНИКА»**

(ОБЩЕИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЕ НАПРАВЛЕНИЕ)

для 5 - 6 классов

ΦΓΟС ΟΟΟ

І. Пояснительная записка

Рабочая программа курса внеурочной деятельности «Робототехника» для учащихся 5-6 классов составлена в соответствии с:

- о Федеральным Законом от 29.12.2012 № 273-ФЗ «Об образовании в Российской Федерации»;
- о требованиями Федерального государственного образовательного стандарта основного общего образования, утверждённого приказом Министерства образования и науки Российской Федерации от 17 декабря 2010 г. № 1897 (посл. редакция от 31. 12.2015 №1577);
- о требованиями основной образовательной программы основного общего образования МАОУ СОШ 3 УИОП г. Усинска;
- о требованиями СанПиН 2.4.2.2821-10 «Санитарно-эпидемиологические требования к условиям и организации обучения в общеобразовательных учреждениях», утверждёнными Постановлением Главного государственного санитарного врача Российской Федерации от 29.12.2010 г. № 189;
- о с учётом примерной основной образовательной программы основного общего образования (одобрена решением федерального учебно-методического объединения по общему образованию, протокол от 28.06.2016 г. №2/16-з).

Рабочая программа курса внеурочной деятельности «Робототехника» *направлена* на общекультурное, общеинтеллектуальное воспитание учащихся.

Цель курса «Робототехника» расширить и закрепить знания в области информатики, электроники и автоматики, обучить навыкам программирования.

Задачи:

- 1. Познакомить с практическим освоением технологий проектирования, моделирования и изготовления простейших моделей роботов на базе конструкторов LEGO MINDSTORMS Education EV3.
 - 2. Развивать творческие способности и логическое мышление учащихся.
- 3. Выявить и развить природные задатки и способности детей, помогающие достичь успеха в техническом творчестве.

Программа рассчитана на 1 год обучения и предполагает проведение регулярных еженедельных внеурочных занятий с учащимися 5-6 классов, 2 часа в неделю, 68 часов в год Предусмотренные программой занятия проводятся в группе из 14 человек (по количеству компьютеров в компьютерном классе).

В процессе работы с LEGO EV3 ученики приобретают опыт решения как типовых, так и нешаблонных задач по конструированию, программированию, сбору данных. Кроме того, работа в команде способствует формированию умения взаимодействовать с соучениками, формулировать, анализировать, критически оценивать, отстаивать свои идеи.

II. Результаты освоения курса внеурочной деятельности

Кружок «Робототехника» - это образовательный проект, направленный на внедрение современных научно-практических технологий в учебный процесс. В основе работы заложен принцип «от идеи к воплощению»: современные технологии, соединенные проектной и практико-ориентированной деятельностью с нацеленностью на результат.

В результате изучения курса учащиеся должны

знать/понимать:

- роль и место робототехники в жизни современного общества;
- основные сведение из истории развития робототехники в России и мире;
- основных понятия робототехники, основные технические термины, связанные с процессами конструирования и программирования роботов;

- правила и меры безопасности при работе с электрическими приборами;
- общее устройство и принципы действия роботов;
- основные характеристики основных классов роботов;
- правила техники безопасности при работе в кабинете оснащенным электрооборудованием;
- основные компоненты программных сред;
- основные принципы компьютерного управления, назначение и принципы работы цветового, ультразвукового датчика, датчика касания, различных исполнительных устройств;
- различные способы передачи механического воздействия; *уметь*:
- собирать простейшие модели с использованием EV3;
- самостоятельно собирать из готовых деталей манипуляторы и роботов;
- использовать для программирования микрокомпьютер EV3;
- пользоваться компьютером, программными продуктами, необходимыми для обучения программированию;
- владеть основными навыками работы в визуальной среде программирования;
- программировать собранные конструкции под задачи начального уровня сложности;
- собирать и отлаживать конструкции базовых роботов;
- вести индивидуальные и групповые исследовательские работы.

Личностные результаты:

- умение определять своё поведение в процессе учебной деятельности;
- осознание обучения в школе, как процесса получения новых знаний;
- развитие внимательности, настойчивости, целеустремленности;
- умение преодолевать трудности при решении поставленной задачи;
- развитие любознательности, сообразительности;
- развитие самостоятельности суждений, независимости и нестандартности мышления;
- интерес к созданию алгоритма и потребность в решении задачи;
- интерес к созданию собственной программы, к конструированию;
- осознание ответственности за результат своей работы.

Метапредметные результаты:

Регулятивные УУД:

- составлять план решения проблемы и работать по плану
- корректировать свои действия с целью и задачами деятельности;
- выполнять тестирование пробное учебное действие;
- фиксировать индивидуальные затруднения при пробных действиях;
- контролировать свою деятельность, обнаруживать и исправлять ошибки;
- сопоставлять полученный (промежуточный, итоговый) результат с заданным условием;
- сравнивать свой результат деятельности с результатом других учащихся;
- самостоятельно формулировать цель и задачи поставленной проблемы.

Познавательные УУД:

- осуществлять анализ задачи и составлять план её решения
- осуществлять план решения применять теоретические знания на практике;
- действовать в соответствии с заданными правилами;
- пользоваться справочной литературой, в том числе электронными справочниками;
- устанавливать причинно-следственные связи;
- *перерабатывать* и преобразовывать информацию из одной формы в другую (составлять программу по схемам);
- строить рассуждения;

Коммуникативные УУЛ:

• высказывать и обосновывать свою точку зрения;

- *адекватно использовать* речевые средства для решения различных коммуникативных задач;
- слушать и слышать других, быть готовым корректировать свою точку зрения;
- договариваться и приходить к общему решению в совместной деятельности;
- формулировать и задавать вопросы.

Предметные результаты:

- основные понятия робототехники;
- основы алгоритмизации;
- умения автономного программирования;
- основы программирования в среде LOGO;
- умения подключать и задействовать датчики и двигатели;
- навыки работы со схемами.
- Обучающиеся получат возможность научиться:
- собирать базовые модели роботов;
- составлять алгоритмические блок-схемы для решения задач;
- использовать датчики и двигатели в простых задачах;
- программировать микрокомпьютер EV3;
- использовать датчики и двигатели в базовых моделях роботов;
- проходить все этапы проектной деятельности, создавать творческие работы.

3. Содержание курса внеурочной деятельности с указанием форм организации и видов деятельности

Введение (4ч)

Руководитель знакомит обучающихся с целью и задачами, с методикой проведения занятий, с примерным планом работы. Рассказывает про правила техники безопасности в компьютерном классе. Что такое робототехника. Виды роботов. Робот – исполнитель команд.

Алгоритмы (14ч)

Понятие алгоритма и его свойства. Графический учебный исполнитель: система команд исполнителя, среда исполнителя. Способы записи алгоритмов (язык блок-схем, алгоритмический язык АЯ). Линейные, ветвящиеся и циклические алгоритмы. Вспомогательные алгоритмы. Метод пошаговой детализации.

Программирование (16ч)

Понятие программы. Ввод и вывод данных. Языки программирования и различные среды. Понятие о синтаксисе. Составление простых программ для исполнителя. Программы с ветвлением, вложенным ветвлением. Программы с циклом, вложенными циклами.

Конструирование LEGO MINDSTORMS EV3 (34ч)

Знакомство с конструктором, основными деталями и принципами крепления. Создание простейших механизмов, их назначения и принципов работы. Создание робота с колесами. Использование встроенных возможностей микроконтроллера: просмотр показаний датчиков, простейшие программы, работа с файлами. Знакомство со средой программирования MINDSTORMS EV3, базовые команды управления роботом, применение базовых алгоритмических конструкций. Простейшие регуляторы движения: создание трехмерной модели механизма в среде визуального проектирования.

Формы организации занятий

- лекции, беседы;
- практические занятия с использованием дидактических и раздаточных материалов;
- работа с компьютером, работа в сети Интернет;
- самостоятельная работа (индивидуальная и групповая).

Виды деятельности

- поисково-исследовательская;
- познавательная;
- проблемно-ценностное общение.

Основные методы и технологии

- проектное обучение;
- саморазвитие личности;
- развивающее обучение;
- технология обучения в сотрудничестве;
- информационно-коммуникативные технологии.

4. Тематический план

| No | Название раздела. | Количество |
|-----|--|------------|
| | Тема занятия. | часов |
| | Введение | 4 часа |
| 1. | Организационное занятие. Техника безопасности. | 1 |
| 2. | Роботы и механизмы. | 1 |
| 3. | Роботы на службе человека. | 1 |
| 4. | Введение в Робототехнику. | 1 |
| | Алгоритмы | 14 часов |
| 5. | Какие бывают алгоритмы. | 1 |
| 6. | Линейные алгоритмы. | 1 |
| 7. | ПР «Линейные алгоритмы». | 1 |
| 8. | Алгоритмы с ветвлением. | 1 |
| 9. | ПР «Алгоритмы с ветвлением». | 1 |
| 10. | Вложенное ветвление | 1 |
| 11. | ПР «Вложенное ветвление». | 1 |
| 12. | ПР «Вложенное ветвление». | 1 |
| 13. | Циклические алгоритмы. | 1 |
| 14. | ПР «Циклические алгоритмы» | 1 |
| 15. | ПР «Циклические алгоритмы» | 1 |
| 16. | ПР «Вложенные циклы». | 1 |
| 17. | Вспомогательные алгоритмы | 1 |
| 18. | ПР «Вспомогательные алгоритмы» | 1 |
| | Программирование | 16 часов |
| 19. | Создание программ в разных средах программирования | 1 |
| 20. | Понятие о синтаксисе и компиляции программ | 1 |
| 21. | Линейный алгоритм | 1 |
| 22. | ПР «Программирование линейных алгоритмов». | 1 |
| 23. | Алгоритм с ветвлением | 1 |
| 24. | ПР «Программирование алгоритмов с ветвлением». | 1 |
| 25. | ПР «Программирование алгоритмов с ветвлением». | 1 |
| 26. | Вложенное ветвление | 1 |
| 27. | ПР «Программирование алгоритмов с вложенным | 1 |

| | ветвлением». | |
|------------|---|---------------|
| 28. | ПР «Программирование алгоритмов с вложенным | 1 |
| | ветвлением». | |
| 29. | Синтаксис и примеры циклических алгоритмов | 1 |
| 30. | ПР «Программирование циклических алгоритмов». | 1 |
| 31. | ПР «Программирование циклических алгоритмов». | 1 |
| 32. | Вложенные циклы. | 1 |
| 33. | ПР «Программирование вложенных циклических алгоритмов». | 1 |
| 34. | ПР «Программирование вложенных циклических алгоритмов». | 1 |
| | Конструирование LEGO MINDSTORMS EV3. | 34 часа |
| 35. | Конструктор LEGO MINDSTORMS EV3. Правила работы с | 1 |
| - | конструктором LEGO. | |
| 36. | Основные механические детали конструктора и их назначение. | <u>l</u> |
| 37. | Модуль EV3. Экран, кнопки управления модулем, индикатор | 1 |
| 20 | состояния, порты. | 1 |
| 38. | Среда программирования модуля EV3, основные блоки. | 1 |
| 39. 40. | Выбор первой модели. Инструкция по сборке. ПР «Сборка первой модели робота по инструкции» | <u>1</u> 1 |
| | | |
| 41. | ПР «Сборка первой модели робота по инструкции» | 1 |
| 42. | Сервомоторы EV3, сравнение моторов. Мощность и точность | 1 |
| 42 | мотора. | 1 |
| 43. | Базовая модель. | _ |
| 44. | ПР «Сборка базовой модели робота по инструкции» | 1 |
| 45. | ПР «Сборка базовой модели робота по инструкции» | 1 |
| 46. | Программирование движения по прямой траектории. | 1 |
| 47. | Программирование движения по прямой траектории. | <u>l</u> |
| 48. | Включение модуля EV3. Запись программы и запуск ее на | 1 |
| 49. | Выполнение. | 1 |
| 42. | Включение модуля EV3. Запись программы и запуск ее на выполнение. | 1 |
| 50. | Различные способы расчета числа оборотов колеса | 1 |
| 51. | Различные способы расчета числа оборотов колеса | 1 |
| 52. | ПР «Расчет числа оборотов колеса для прохождения заданного | 1 |
| 54. | прохождения заданного расстояния» | 1 |
| 53. | ПР «Расчет числа оборотов колеса для прохождения заданного | 1 |
| 55. | расстояния» | 1 |
| 54. | ПР «Расчет числа оборотов колеса для прохождения заданного | 1 |
| | расстояния» | |
| 55. | Программирование поворотов на 90 градусов | 1 |
| 56. | Программирование поворотов на 90 градусов | 1 |
| 57. | Программирование поворотов на 180 градусов | 1 |
| 58. | Программирование поворотов на 180 градусов | 1 |
| 59. | ПР «Расчет числа оборотов колеса для поворотов» | 1 |
| 60. | ПР «Расчет числа оборотов колеса для поворотов» | 1 |
| 61. | Датчики. Датчик цвета, режимы работы датчика. | 1 |
| 62. | Калибровка датчика цвета. | 1 |
| 63. | Калибровка датчика цвета. | 1 |
| 64. | Программирование движения по чёрной линии. | 1 |
| | 1 1 | - |

| 65. | Программирование движения по чёрной линии. | 1 |
|-----|--|---|
| 66. | ПР «Движение по чёрной линии» | 1 |
| 67. | ПР «Движение по чёрной линии» | 1 |
| 68. | Обобщающий урок по темам курса | 1 |

Верно. Директор Н.В. Акулова